

Diplomarbeit

Sensorenphalanx für

Heimautomation

Projektbezeichnung Thema Konzipierung und Entwicklung einer Sensorenphalanx
für Smart Home

Lehrgang, Jahrgang, Klasse 6. Automation 18H-21H

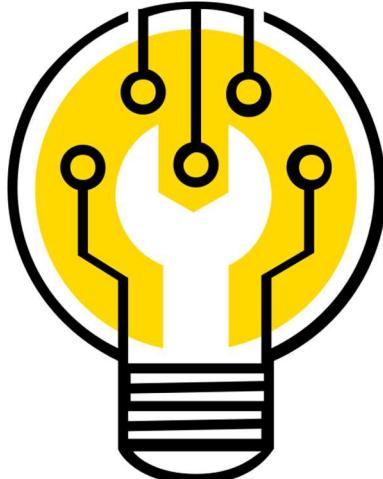
Diplomand Beckmann, Raphael

Betreuer

Experte / Expertin

Auftraggeber Der Diplomand

Graphik und Projektmotto



Let's build things!

Vorwort

Management Summary

Ausgangslage und Zielsetzung

Vorgehen

Ergebnisse

Inhaltsverzeichnis

Vorwort	1
Management Summary	1
Ausgangslage und Zielsetzung.....	1
Vorgehen.....	1
Ergebnisse	1
Inhaltsverzeichnis	1
Abbildungsverzeichnis	4
Tabellenverzeichnis	4
1 Ausgangslage	5
1.1 Problemstellung.....	5
1.2 Zielsetzung	5
1.2.1 Technisches Ziel.....	5
1.2.2 Wirtschaftliches Ziel.....	5
1.2.3 Wunschziel.....	5
1.2.4 Designziel.....	5
1.3 Persönliche Motivation	5
1.4 Rahmenbedingungen und Abgrenzungen	5
1.5 Termine und Lieferobjekte	5
1.5.1 Phasen und Meilensteine	5
1.5.2 Terminplan.....	6
1.5.3 Lieferobjekte	7
1.6 SWOT Analyse	7
1.7 Präferenzmatrix Projektkriterien.....	7
2 Variantenwahl.....	8
2.1 Software	8
2.1.1 Smart Home Systeme	8

2.1.1.1 OpenSorce.....	8
2.1.1.2 CloseSorce	8
2.1.1.3 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix).....	8
2.1.2 OpenSorce Smart Home Systeme	8
2.1.2.1 openHAB.....	8
2.1.2.2 Home Assistant	8
2.1.2.3 OpenMotics	8
2.1.2.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix).....	8
2.1.3 Analyse Siegervariante.....	8
2.1.3.1 Eigenschaften.....	8
2.1.3.2 Kommunikation Möglichkeiten	8
2.1.3.3 Protokolle.....	8
2.2 Hardware	8
2.2.1 Raspberry Pi	8
2.2.1.1 Version 3	8
2.2.1.2 Version 3 B	8
2.2.1.3 Version 4 B	8
2.2.1.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix).....	8
2.2.2 Mikroprozessor.....	8
2.2.2.1 Arduino Uno	9
2.2.2.2 ESP32.....	9
2.2.2.3 ESP8226	9
2.2.2.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix).....	9
2.2.3 Energieversorgung	9
2.2.3.1 Batterie	9
2.2.3.2 LIPO.....	9
2.2.3.3 Direktversorgung.....	9
2.2.3.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix).....	9
2.2.4 Sensoren.....	9
2.2.4.1 Temperatur	9
2.2.4.2 Feuchtigkeit.....	9
2.2.4.3 Bewegung	9
2.2.4.4 CO2.....	9
2.2.4.5 Luftqualität	9
2.2.4.6 Akkustand (Anzeige)	9
2.2.4.7 Helligkeit.....	9
2.2.4.8 Entscheidungsbegründung (Morphologischer Kasten)	9
2.3 Zusammenfassung Hardwarebestellung	9
3 Umsetzung.....	10
3.1 Raspberry	10
3.1.1 Installieren.....	10
3.1.2 Einrichten	10
3.1.3 Testen	10
3.2 Schaltplan entwerfen	10

3.3	Lochraster Prototyp.....	10
3.3.1	Aufbau	10
3.3.2	Testen	10
3.4	PCB Design.....	10
3.5	Gehäuse entwerfen.....	10
3.6	Software entwickeln.....	10
3.6.1	Kommunikation aufbauen.....	10
3.6.2	Daten Sammeln	10
3.6.3	Daten Schicken.....	10
3.7	Datenauswertung -aufbereiten auf dem Raspberry	10
3.7.1	Datenspeicherung.....	10
3.7.2	Visualisierung	10
4	Fazit.....	11
Literaturverzeichnis.....		VII
Anhänge.....		VII
Eidesstattliche Versicherung		VII

Abbildungsverzeichnis

Es konnten keine Einträge für ein Abbildungsverzeichnis gefunden werden.

Tabellenverzeichnis

Es konnten keine Einträge für ein Abbildungsverzeichnis gefunden werden.

1 Ausgangslage

1.1 Problemstellung

1.2 Zielsetzung

1.2.1 Technisches Ziel

1.2.2 Wirtschaftliches Ziel

1.2.3 Wunschziel

1.2.4 Designziel

1.3 Persönliche Motivation

1.4 Rahmenbedingungen und Abgrenzungen

1.5 Termine und Lieferobjekte

1.5.1 Phasen und Meilensteine



1.5.2 Terminplan

1.5.3 Lieferobjekte

1.6 SWOT Analyse

1.7 Präferenzmatrix Projektkriterien

2 Variantenwahl

2.1 Software

2.1.1 Smart Home Systeme

2.1.1.1 OpenSorce

2.1.1.2 CloseSorce

2.1.1.3 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix)

2.1.2 OpenSorce Smart Home Systeme

2.1.2.1 openHAB

2.1.2.2 Home Assistant

2.1.2.3 OpenMotics

2.1.2.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix)

2.1.3 Analyse Siegervariante

2.1.3.1 Eigenschaften

2.1.3.2 Kommunikation Möglichkeiten

2.1.3.3 Protokolle

2.2 Hardware

2.2.1 Raspberry Pi

2.2.1.1 Version 3

2.2.1.2 Version 3 B

2.2.1.3 Version 4 B

2.2.1.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix)

2.2.2 Mikroprozessor

2.2.2.1 Arduino Uno

2.2.2.2 ESP32

2.2.2.3 ESP8226

2.2.2.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix)

2.2.3 Energieversorgung

2.2.3.1 Batterie

2.2.3.2 LIPO

2.2.3.3 Direktversorgung

2.2.3.4 Entscheidungsbegründung (Preferenzmatrix)

2.2.4 Sensoren

2.2.4.1 Temperatur

2.2.4.2 Feuchtigkeit

2.2.4.3 Bewegung

2.2.4.4 CO2

2.2.4.5 Luftqualität

2.2.4.6 Akkustand (Anzeige)

2.2.4.7 Helligkeit

2.2.4.8 Entscheidungsbegründung (Morphologischer Kasten)

2.3 Zusammenfassung Hardwarebestellung

3 Umsetzung

3.1 Raspberry

3.1.1 Installieren

3.1.2 Einrichten

3.1.3 Testen

3.2 Schaltplan entwerfen

3.3 Lochraster Prototyp

3.3.1 Aufbau

3.3.2 Testen

3.4 PCB Design

3.5 Gehäuse entwerfen

3.6 Software entwickeln

3.6.1 Kommunikation aufbauen

3.6.2 Daten Sammeln

3.6.3 Daten Schicken

3.7 Datenauswertung -aufbereiten auf dem Raspberry

3.7.1 Datenspeicherung

3.7.2 Visualisierung

Zusammenfassung

4 Fazit

Literaturverzeichnis
Anhänge
Eidesstattliche Erklärung